

## KATA PENGANTAR

Segala puji dan syukur penulis panjatkan atas kehadiran Allah SWT yang telah melimpahkan rahmat dan karunia-Nya sehingga penulis dapat menyelesaikan tugas akhir ini yang berjudul **"Implementasi Metode *Hybrid PID-Fuzzy Control* Untuk Kontrol *Hovering* Pada Pesawat UAV *Quadcopter*"** dengan baik dan tepat waktu. Laporan ini menyajikan penelitian yang dilakukan penulis selama menjalankan tugas akhir, yang merupakan salah satu syarat kelulusan untuk jenjang Strata-1 (S1) fakultas Teknologi Industri jurusan Teknik Elektro di Universitas Internasional Batam (UIB).

Penulis menyadari bahwa dalam penyusunan laporan skripsi ini masih terdapat banyak kekurangan dan masih jauh dari kesempurnaan, hal ini dikarenakan keterbatasan yang penulis miliki. Oleh karena itu, penulis sangat mengharapkan adanya masukan, kritikan serta saran yang membangun demi perbaikan dan penyempurnaan tugas akhir ini untuk kedepannya.

Akhir kata, penulis berharap laporan skripsi ini dapat memberikan wawasan dan pengetahuan kepada para pembaca pada umumnya dan pada penulis pada khususnya.

Batam, 22 Januari 2015

Penulis